

# A evolução do WeedSeeker para catação química na cana de açúcar

Eng. Agr. Luís César Pio

Herbicat

Versão 140529

- ❑ Nasce de um projeto baseado em acreditar que sempre é possível realizar as aplicações de agroquímicos de uma forma melhor do que tem sido feito. Podemos:
  - Melhorar os resultados
  - Reduzir os impactos ambientais tão questionados pela comunidade
- ❑ Cresce desenvolvendo aplicações especiais, **principalmente em cana de açúcar**, mas também em outras culturas como: citros, café, mamão, melão, uva, soja, milho, algodão.

1988



2013



# Produtos Herbicat para cana

- ☐ HerbiPlus G2S
- ☐ HerbiPlus G3S
- ☐ Aceiro
- ☐ Carreadores
- ☐ Catação





# Por que a catação?

- ☐ Sempre existe escape de ervas na aplicação
  - Rebrotas de touceiras velhas
  - Plantas de nascimento indeterminado
  - Falhas da aplicação
  - Clima
- ☐ Há necessidade de controle de ervas problemas
  - Colonião, mamona, etc.
- ☐ Áreas que ficaram sem herbicidas pré-emergentes
- ☐ Outras.

# Quadriciclo

Herbicat 2007



Quirinópolis 2008



Pulverizador para  
aplicação de ensaios



2005



Produto desenvolvido para a  
Honda no uso agrícola

2007





# **Quadriciclo / WeedSeeker em cana de açúcar**

- ☐ Murilo Ferrani Meirelis - Bunge
- ☐ Augusto Ribellato Buissa - Usina Guarani
- ☐ Herbert Del Petri - Noble
- ☐ Ricardo Delarco

Em nome desses profissionais parablenizo **a todos** que pensaram nessa tecnologia como uma maneira atual de realizar a catação de ervas daninhas em cana de açúcar.



# **Futuro de um projeto**

Um projeto sobrevive se:

- ☐ Trazer redução de custos (gastos, ...)
- ☐ Resolver um problema ou barreira técnica

# Futuro de um projeto

Um projeto sobrevive se:

- ❑ Trazer redução de custos (gastos, ....)
  - Pode reduzir em até 50% os custos de hectare tratado nas usinas
  - Pode reduzir em 70% o número de pessoas trabalhando no campo nessa operação
- ❑ Resolver um problema ou barreira técnica
  - Reduz os riscos ao trabalhador (bombas costais)
  - **Cria uma nova avaliação de riscos.**

# Projeto básico



- ☐ Quadriciclo Honda CC / CV
- ☐ Quadro de segurança trabalhador
- ☐ 2 conjuntos de aplicação
  - Tanque de 25 litros, bomba elétrica, filtros, ...
  - Aplicação na rua com Weedseeker e na linha Kit fileira
- ☐ Weedseeker
  - 2 sensores, controladora, ...
- ☐ Sistema de dose fixa – temporizador Herbicat.



# Atributos desejados

- ☐ Localizar as ervas daninhas no meio da rua e fazer a aplicação de um herbicida não seletivo - glifosato
- ☐ Máxima proteção da cana de açúcar
- ☐ Aplicar herbicidas em doses nas moitas de ervas mais resistentes
- ☐ Aplicar herbicidas seletivos na linha da cana quando as condições determinarem necessário
- ☐ Atender as NRs 12, 17 e 31.

# **Dúvidas sobre o WeedSeeker**

- ☐ Não aplica em todas as plantas (falhas)?
- ☐ Qual a faixa que cobre cada sensor? Leitura e aplicação?
- ☐ Qual a ponta de pulverização ideal?
- ☐ Quais as concentrações de produtos a serem indicadas?

# Sensores - características

☐ Conhecer o controlador do WeedSeeker

- Ver manual

☐ Conhecer os sensores

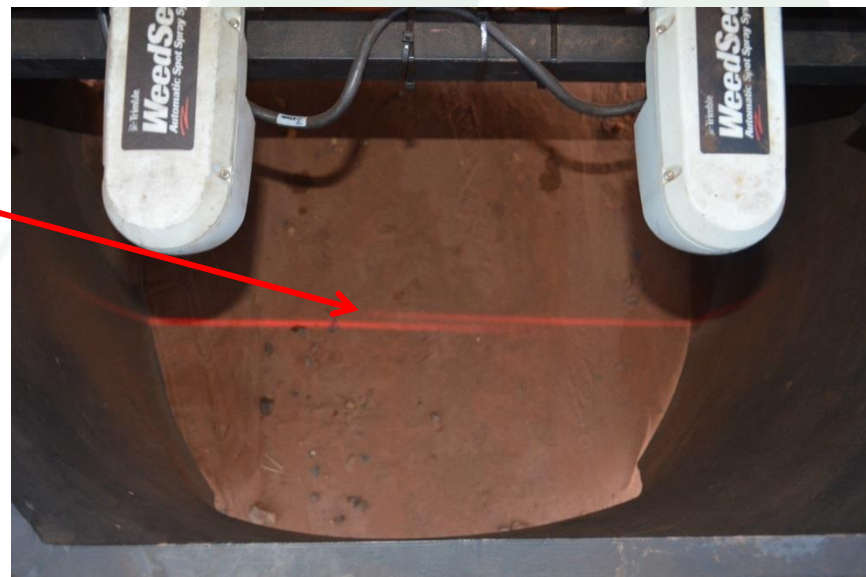
Características	650	655
Faixa de leitura	30 cm	38 cm
Sensibilidade / tamanho da planta	3 cm (moeda)	15 cm (punho)
Altura de trabalho	46 a 76 cm	61 a 76 cm

☐ Cuidado na montagem e alinhamento dos sensores.



# Montagem dos sensores

- ☐ Devem estar alinhados, não confrontando os feixes de luz emitida
- ☐ Não devem ultrapassar sobre o outro feixe de luz.





# Teste 1

## Abertura e fechamento do *WeedSeeker* em relação ao alvo

### Objetivo:

Avaliar a **precisão** da aplicação do *WeedSeeker* em **velocidade baixa, média e alta** variando o **tamanho do alvo** de pulverização.

# Materiais e métodos

- ☐ Um pulverizador já em uso com radar\*
- ☐ WeedSeeker posicionado a 60cm de altura em relação ao alvo
- ☐ **Ponta de pulverização removida para formar um jato sólido**
- ☐ Vasos de plantas com o número variando de acordo com o tratamento
- ☐ Vasos de plantas colocados sob uma régua de 1m.
- ☐ Câmera sobre um suporte fixo para registrar as passagens do pulverizador
- ☐ Passar sobre o alvo em velocidade constante
- ☐ Foram realizadas 2 repetições em cada tratamento
- ☐ Sensor 650 na posição 3 – Ricardo Delarco.

\*com radar o sistema ajusta automaticamente o tempo de resposta.



# Avaliações

- ❑ Foi medido a posição de abertura e fechamento da pulverização analisando os vídeos quadro a quadro



Jato sólido da aplicação



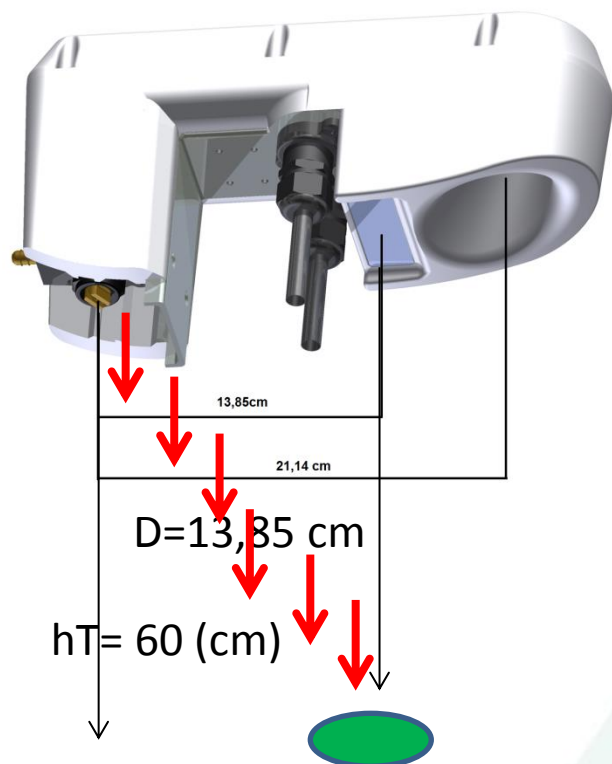
# Resultados



Teste	Abertura e fechamento da aplicação			
	Repetição 1		Repetição 2	
Velocidade / Alvo	Posição início (cm)	Posição final (cm)	Posição início (cm)	Posição final (cm)
6 - 15	-5	15	-10	25
10 - 15	5	25	0	40
15 - 15	40	75	5	75
6 - 30	-25	20	-10	20
10 - 30	-20	40	-5	30
15 - 30	10	70	10	70
6 - 40	-20	30	-20	30
10 - 40	-10	70	-15	70
15 - 40	0	70	-5	70

# Tempo de acerto ao alvo

Velocidade de trabalho



		D= 13,85 cm		
Velocidade de trabalho		Tempo disponível	hT= 60cm	
km/h	cm/s	s	cm/s	km/h
6,0	166,7	0,0831	722,0	26,0
<b>8,0</b>	<b>222,2</b>	<b>0,0623</b>	<b>962,7</b>	<b>34,7</b>
10,0	277,8	0,0499	1.203,3	43,3
12,0	333,3	0,0416	1.444,0	52,0
14,0	388,9	0,0356	1.684,7	60,6

**Influencia na seleção da ponta de pulverização.**

# Conclusões

- ❑ O sistema é menos preciso em velocidades acima de 10km/h
  - Pois o tempo necessário para abrir a válvula e a gota chegar ao alvo é muito pequeno
  - Proposta ideal de velocidade é 8 km/h
- ❑ Em alvos maiores a precisão aumenta (15 a 30 cm)
- ❑ **Recomenda-se trabalhar em velocidades abaixo de 10km/h.**



## Teste 2

# PTE - Campo de visão Weedseeker 131101

### Objetivo:

- ❑ Medir o campo de visão do WeedSeeker com diferentes ângulos de inclinação em relação ao plano horizontal.



# Materiais e métodos

- ☐ Weedseeker montado conforme manual de instruções
- ☐ Sensor montado em um suporte que permite ajustar a altura e o ângulo
- ☐ Sensibilidade do sensor ajustada na posição 3
- ☐ Weedseeker colocado na posição correspondente ao teste, com auxílio de um prumo e smartphone com nível.



# Materiais e métodos

- ☐ Papelão colocado com escala dividida de 5 em 5 cm, conforme foto
- ☐ Alvo construído utilizando uma folha de árvore fixa numa haste
- ☐ Alvo passado pelo sensor realizando movimento para frente e para trás, iniciando pelo centro até as extremidades onde o sensor cessava a leitura
- ☐ Anotava-se a última posição de leitura do sensor.



# Resultados

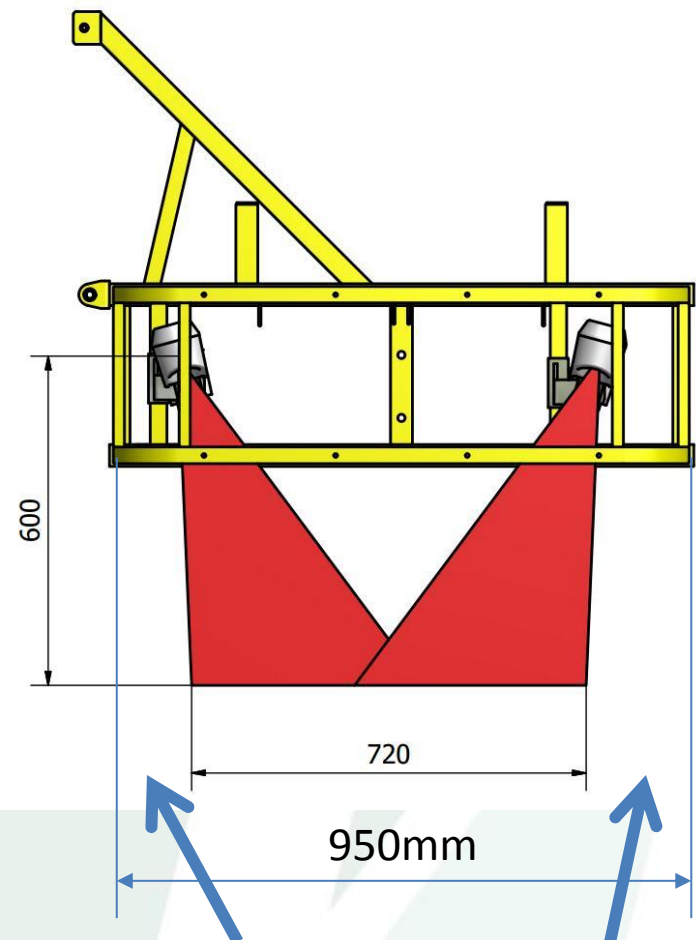
altura (cm)	40			50			60		
ângulo sensor	0°	20°	<b>45°</b>	0°	20°	<b>45°</b>	0°	20°	<b>45°</b>
	Posição de leitura/abertura da válvula (cm)								
esq	-10	<b>7</b>	22,5	-11	<b>5</b>	25	-20	<b>7,5</b>	35
dir	10	<b>28</b>	60	12,5	<b>40</b>	80	15	<b>50</b>	85
Total	20	<b>21</b>	37,5	23,5	<b>35</b>	55	35	<b>42,5</b>	50
	K	<b>K</b>	<b>iK</b>	K	<b>K</b>	<b>iK</b>	K	<b>K</b>	<b>iK</b>

K = Constante; iK = Não constante

# Weedseeker no HerbiCiclo Duo

Proposta:

- 2 sensores
- Faixa de aplicação de 72cm
- Inclinação de 15 graus

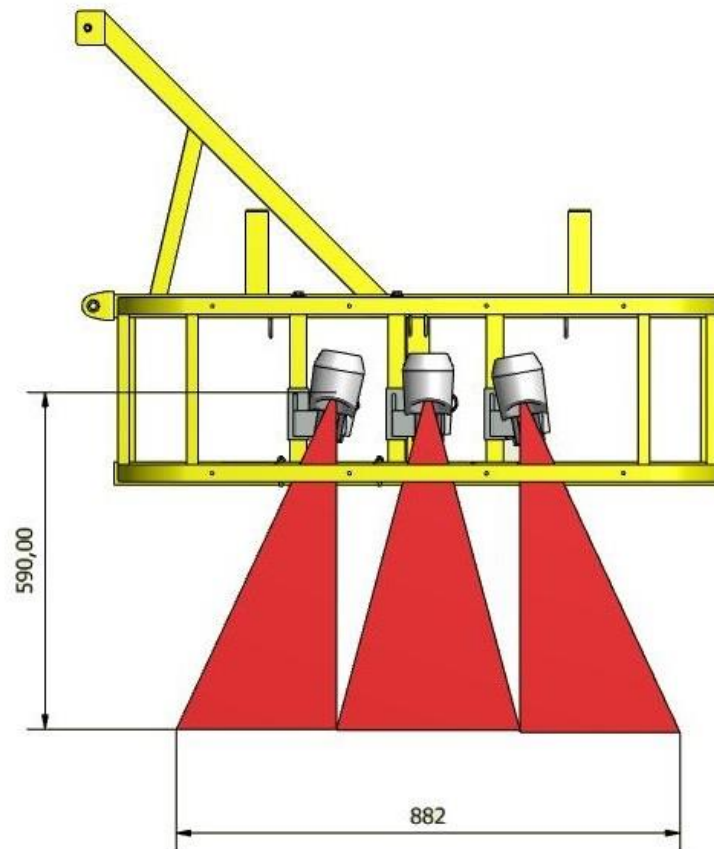


Faixa sem aplicar nas laterais.

# Weedseeker no HerbiCiclo Duo

Proposta:

- 3 sensores
- Faixa de aplicação de 90cm
- Inclinação de 15 graus





# Suporte e posicionamento

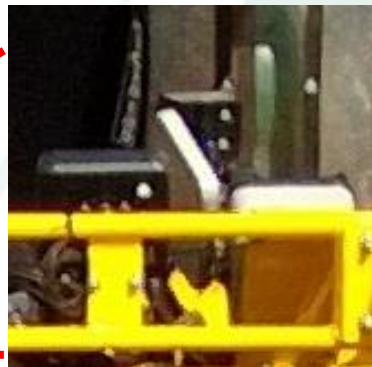


# Testes de campo

- ☐ Aplicação realizada na Fazenda São João em Marapoama – SP
- ☐ Objetivo: conhecer o equipamento nas condições reais de trabalho
- ☐ Vídeo.

# Montagem do equipamento

- ❑ GPS Matrix para mapear o local aplicado
- ❑ Weedseeker com cartridge envia o sinal do momento da aplicação para registrar no Matrix



Matrix



## Área de alta infestação

- Total - 0,74 ha
- Tratada - 0,06 ha
- 8% da área

		<b>Relatório de Aplicação</b>
		Relatório Criado: 19/11/13 a 18:34
Cliente	Aplicador	Supervisor
Cliente:		
Fazenda:		
Campo:		
Trabalho: talhao 6		
Estatística das aplicações		
Data inicial: 19/11/13	Tempo de operação total: 3.7 (horas)	Largura do implemento: 1.00 m
Hora de início: 12:48	Tempo de aplicação total: 20 (minutos)	Área de Limite:
Data final: 19/11/13	Latitude: -21.2244	Área Aplicada: 0.06 (ha)
Hora de término: 16:28	Longitude: -49.1354	Número de produtos:





**Talhão 6 – Alta infestação**





**Talhão 8 – Baixa infestação**



# Resultados da aplicação





## Teste 3

### PTE - Papel kraft

#### Objetivo:

- ☐ Avaliar a velocidade de trabalho e tempo de resposta do Weedseeker.



# Materiais e métodos

- ☐ Trabalhar em 3 faixas de velocidade, conforme orientação do manual do Weedseeker. *Low* (5 a 8 km/h), *Medium* (8 a 11 km/h) e *High* (11 a 16km/h)
- ☐ Regular a *Sensitivity* no número 3
- ☐ Montar uma pista de 1,0m de largura por 4,0m de comprimento com papel kraft
- ☐ Cortar placas de grama de tamanhos variados
- ☐ Espalhar 5 alvos aleatoriamente na pista. Marcar no papel o local do alvo
- ☐ Diluir 400ml do corante em 10 litros de água
- ☐ Regular a pressão do sistema com 2,8bar (40PSI) e realizar a aplicação nas faixas de velocidade
- ☐ Fotografar os alvos após cada aplicação, sempre da esquerda para a direita.



# Materiais e métodos





# Resultados

Faixa de velocidade (km/h)	Regulagem controlador Weedseeker	Posição aplicação no Alvo				
		Alvo 1	Alvo 2	Alvo 3	Alvo 4	Alvo 5
<a href="#">5 a 8</a>	Low	falha	no alvo	no alvo	no alvo	no alvo
<a href="#">8 a 11</a>		atrasou	atrasou	atrasou	atrasou	atrasou
<a href="#">5 a 8</a>	Med	no alvo	no alvo	no alvo	no alvo	-
<a href="#">8 a 11</a>		no alvo	falha	no alvo	no alvo	-
<a href="#">11 a 16</a>	Hi	no alvo	falha	falha	falha	-

# Resultados

Falha



Atrasou



Alvo



- ☐ Na regulagem **MED** é possível trabalhar na faixa de velocidade entre **5 a 11 km/h**, sem o uso do radar.
- ☐ 8 km/h é o desejável

# Aplicações propostas

O sistema deve permitir os seguintes tipos de aplicação:

- ☐ Na rua
- ☐ Na linha direto ou spot
- ☐ Spot (manual).



# Posição da barra na rua

## ☐ Barra frontal

Proteção para a cana e para o operador.  
Melhor distribuição de peso no Quadriciclo.

## ☐ Barra traseira





# Aplicação na rua

- ☐ Foco são as plantas de rebrota ou moitas do mesmo do ano

na rua de cana.



- ☐ Aplicação com produtos não seletivos.



# Aplicação na linha / spot

Aciona as bombas



Acionamento de doses de 25 a 100 ml

Acionamento direto da bomba.

# Aplicação na linha em faixa contínua

☐ Em condições de ervas em faixas na linha da cana.





# Aplicação Spot



❑ Moitas grandes e bem definidas podem ajustar doses de 25 a 100ml por acionamento

- Em alguns casos pode ser realizada a aplicação em faixa.





# Barra traseira para plantio combinado



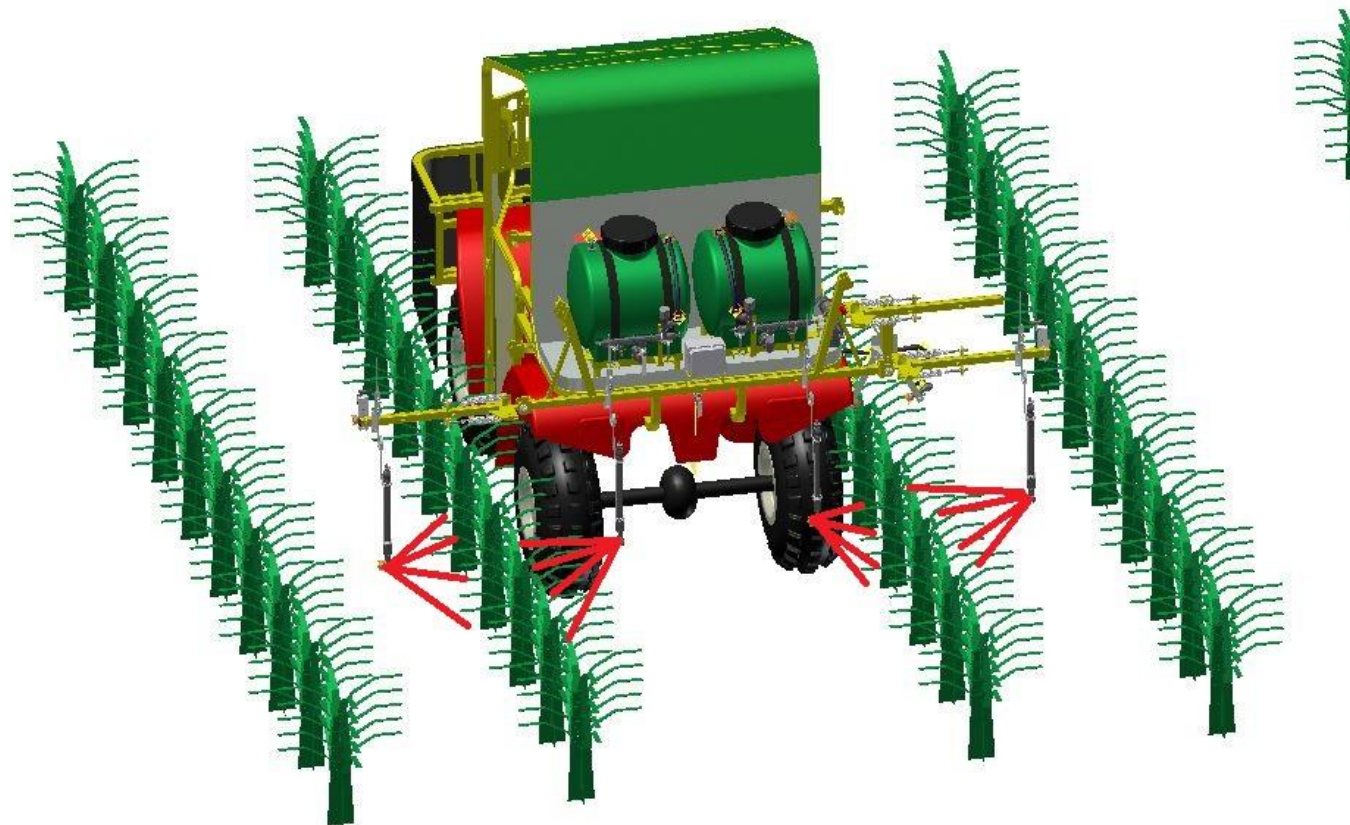
# Aplicação em linha dupla

☐ No caso de plantio combinado ou linha dupla pode ser utilizado





# Plantio fila dupla



# Aplicação com a lança

- ❑ Essa operação deve ocorrer com o Quadriciclo parado e realizada de dentro do veículo ou mesmo no chão





# Sistema de transporte

- ☐ É possível transportar até 3 quadriciclos em uma carreta simples e puxar com uma camionete
- ☐ Dimensões adequadas ao transito padrão (obs. Em função de ajustes)



❑ Painel de fácil acesso com todas as funções na posição de visualização do operador.



- ❑ A Herbicat é considerada pelos fornecedores uma empresa OEM (Original Equipment Manufacturer) ou seja
  - Desenvolvemos e Fabricamos Equipamentos Originais
  - Somos equiparados a outros fabricantes como Jacto, Case, John Deere, .....
  - Temos um preço especial para colocar nos novos equipamentos que fabricamos os produtos desses fornecedores
  - Lançamos os produtos novos no mercado
- ❑ É diferente do mercado de revendas – reposição de peças.



- ☐ No Brasil as questões tributária são complexas e diferentes para cada setor.
- ☐ No caso de equipamentos agrícola, hoje não temos IPI e nem ICMS para venda no estado de São Paulo.
- ☐ Portanto, **comprar o conjunto completo montado é mais barato** que comprar o equipamento de aplicação (Herbicat) e depois comprar o kit do WeedSeeker separado.
- ☐ **Quem for decidir por essa aplicação, coloquem em vosso plano de investimento o conjunto completo.**



# Muito obrigado.

**Vendas e Assistência Técnica**

**Fone: (17) 3524.9797**

**E-mail: [herbicat@herbicat.com.br](mailto:herbicat@herbicat.com.br)**

**[www.herbicat.com.br](http://www.herbicat.com.br)**

**Eng. Agr. Luís César Pio**

**E-mail: [hbtdir@herbicat.com.br](mailto:hbtdir@herbicat.com.br)**

